2.2.3. Kontrollstrukturen

In Robot Karol stehen verschiedene Kontrollstrukturen zur Verfügung:

- **Bedingte Anweisung**
  Die bedingte Anweisung hat folgende Syntax:

  wenn [nicht] <bedingung> dann
  <anweisung>
  ...
  <anweisung>
  sonst
  <anweisung>
  ...
  <anweisung>
  *wenn

  Wenn die Bedingung (bzw. ihre Verneinung) zutrifft werden die Anweisungen im „dann-Block“ ausgeführt, sonst die Anweisungen im „sonst-Block“. Fehlt der „sonst-Block“ wird mit der nächsten Anweisung nach „*wenn“ fortgefahren.

- **Wiederholung mit fester Anzahl**
  Die Wiederholung mit fester Anzahl hat folgende Syntax:

  wiederhole <x> mal
  <anweisung>
  ...
  <anweisung>
  *wiederhole

  Die Anweisungen im „wiederhole-Block“ werden sooft wiederholt wie die angegebene Anzahl festlegt.

- **Bedingte Wiederholung**
  Die Wiederholung mit **Anfangsbedingung** hat folgende Syntax:

  solange [nicht] <bedingung> tue
  <anweisung>
  ...
  <anweisung>
  *solange

  Die Anweisungen im „solange-Block“ werden solange wiederholt wie die Bedingung (bzw. ihre Verneinung) zutrifft. Die Überprüfung der Bedingung erfolgt am Anfang der Wiederholung und kann dazu führen, dass die Anweisungen ggf. gar nicht ausgeführt werden.